

DCAM550 TOF カメラ製品概要

DCAM500 は、AMR での障害物回避、産業オートメーション、Cobot（協同ロボット）、パレット運送、体積測定など、プロフェッショナルおよび産業環境での高性能アプリケーション向けに設計されています。



アドバンテージ

高解像度

- 0-Depth データの VGA 解像度

屋外での使用可能

- 100K LUX の周辺照明環境で動作可能

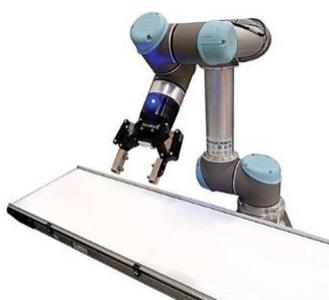
ワイドな FOV

- カスタム化により水平方向最大 120° までの FOV（視野角）を達成

信頼性

- -10°C ~ 50°C の動作環境
- IP42 インクロージャ

アプリケーション



Cobot（協同ロボット）



体積測定



パレット積載



モバイルロボット

AMR における TOF と LiDAR の比較

項目	DCAM550 TOF カメラ	LiDAR
センサー	TOF CCD、640 x 480	Single Line LiDAR
FOV (視野角)	最大 H 120°、V 90°	制限された V (垂直) FOV (視野角)
範囲	0.2m ~ 4m	長距離、数百メートル
測定速度	30fps	10fps
ハードウェアインターフェース	100M Ethernet	
出力データ	Point Cloud (点群)	Depth マップ
消費電力	<5W	
動作温度	-20°~50°	
保管温度	-30°~70°	

DCAM550 の仕様



より広い FOV (視野角)、死角が少ない、高速応答



強い日光の下でのパフォーマンス (82K LUX)

Technical Specifications

項目	DCAM550
テクノロジー	TOF (Time of flight) Depth カメラ
Depth センサーフォーマットとフレームレート	最大 640 x 480(VGA)@30FPS
出力フォーマット	Depth マップ (RAW12)
Depth センサー視野角 H - 水平、V - 垂直 (角度)	H (水平) - 69° (カスタム化可能) V (垂直) -51°
距離範囲	0.2m ~ 8m (カスタム化可能)
精度	<1%
消費電力	<5W (距離により変化します)
電源インターフェース	USB および DC アダプター 12V~24V
照明	屋内 850nm/ 屋外 940nm, VCSEL
寸法 (L x W x H)	USB バージョン : 62.5 x 62.5 x 43.5mm (ドラフト) Ethernet バージョン : 62.5 x 62.5 x 51mm (ドラフト)
インターフェース	DCAM550-U: USB2.0、RS485、PIO DCAM550-P: 100Mbps Ethernet、RS485、GPIO
アルゴリズム/ ソフトウェア	C/C++ SDK、OpenNI、ROS
オペレーションシステム	Android / Linux / Windows7/8/10